

ОППОНЕНТ

Малолетов Александр Васильевич

доктор физико-математических наук

(специальность 01.02.01 – Теоретическая механика),

профессор, научный руководитель Центра автоматизации и роботизации

Публикации:

1. Ваганов А.В., Макаров А.М., Малолетов А.В., Дьяченко Е.А. Исследование удельного времени 3d печати // Известия Волгоградского государственного технического университета. 2021. № 1(248). С. 50-52.

2. Бордюгов Д.В., Фоменко С.С., Малолетов А.В., Брискин Е.С. Лабораторная модель мобильного робота с секционным двигателем // Известия Волгоградского государственного технического университета. 2021. № 8 (255). С. 52-54.

3. Брискин Е.С., Калинин Я.В., Лепетухин К.Ю., Малолетов А.В., Шаронов Н.Г. Об управлении формой дождевальной машины кругового действия и устойчивости ее программного движения // Известия Российской академии наук. Теория и системы управления. 2021. Т. 5, № 5. С. 152-161.

4. Briskin E.S., Kalinin Y.V., Lepetukhin K.Y., Maloletov A.V., Sharonov N.G. On Controlling the Shape of a Circular Sprinkling Machine and the Stability of Its Programmed Motion // Journal of Computer and Systems Sciences International. 2021. Vol. 60, No. 5. P. 817-826.

5. Ветлицын М.Ю., Ветлицын Ю.А., Малолетов А.В. Оценка стабильности работы мехатронного узла нервюры БПЛА с цифровой системой управления // Известия Волгоградского государственного технического университета. 2022. № 1(260). С. 53-56.

7. Буличев, О. В. Метод оптимизации количества ног шагающего робота на основе эволюционного алгоритма / О. В. Буличев, А. В. Малолетов // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2022. – № 9(268). – С. 12-19

8. Буличев О. В., Полеткин К. В., Малолетов А. В. Исследование характеристик датчика силы на основе материала "Velostat" для мобильного шагающего робота // Известия Волгоградского государственного технического университета. 2022. № 4(263). С. 6-12.

9. О выборе математических моделей висячих элементов при проектировании крупногабаритного параллельного тросового робота / Е. А. Марчук, Я. В. Калинин, М. А. Иванов, А. В. Малолетов // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2022. – № 9(268). – С. 56-62.

10. Ветлицын М. Ю., Шаронов Н. Г., Малолетов А. В., Николаева В. В. Разработка комплекса испытательных средств для исследования адаптивных реконфигурируемых структур // Проблемы машиностроения и автоматизации. 2023. № 4. С. 99-106.

11. Даминдаров, Р. Р. Малолетов А. В. / Принципы управления тросовым роботом с помощью экзоскелета // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2023. – № 4(275). – С. 34-39.

12. Bulichev O. V., Maloletov A. V. Surface Shape Identification with Legged Robots Using Tactile Sensing // Rus. J. Nonlin. Dyn. 2024. Vol. 20, no. 5. P. 747-757.

13. Damindarov R. R., Gaponov I., Maloletov A. V. Design of Teleoperation System for Control over Industrial Manipulators with Upper-Limb Exoskeleton // Rus. J. Nonlin. Dyn. 2024. Vol. 20, no. 5. P. 789-811.

14. Marchuk E. A., Al Badr A., Kalinin Ya. V., Maloletov A. V. Cable-Driven Parallel Robot: Distribution of Tension Forces, the Problem of Game Theory // Russian Journal of Nonlinear Dynamics. 2023. Vol. 19, No. 4. P. 613-631.

15. Satdarov T. R., Sidorova A. V., Kozelkov O. V., Maloletov A. V. Robotic Laser Hardening of Die Steel Products // Journal of Machinery Manufacture and Reliability. 2023. Vol. 52, No. 8. P. 877-883.

Адрес: Автономная некоммерческая организация высшего образования "Университет Иннополис", 420500, г. Иннополис, ул. Университетская, д. 1

Телефон: +7-999-162-02-74

E-mail: maloletov@gmail.com

Сайт: <https://robotics.innopolis.university/team/maloletov-aleksandr-vasilevich/>

«16» апреля 2025 г.



А.В. Малолетов

(подпись)